

Programme und ausgewählte Algorithmen aus dem Buch:

Algorithmen
- von Hammurapi bis Goedel

Autoren:
Jochen Ziegenbalg
Oliver Ziegenbalg
Bernd Ziegenbalg

4., überarbeitete und erweiterte Auflage:
Verlag Springer Spektrum
(C) Springer Fachmedien Wiesbaden 2016
ISBN 978-3-658-12362-8

Die Bestimmungen des Urheberrechts gelten grundsatzlich.

Das Herunterladen ("downloading"), Ueberspielen und die Nutzung der Programme für nichtkommerzielle Zwecke ist erlaubt und erfolgt auf eigene Verantwortung und eigenes Risiko des Benutzers.

Die Programme sind in der Reihenfolge aufgeführt, wie sie im Buch auftreten.

```
Sortieren(Kartenmenge);
  Suche die niedrigste Karte.
  Lege sie als erste Karte des sortierten Teils
  auf den Tisch.
  Solange der unsortierte Rest nicht leer ist,
  tue folgendes:
  [Suche die niedrigste Karte im unsortierten Rest.
  Lege sie rechts neben die höchste Karte
  des sortierten Teils.]
Ende Sortieren.
```

```
Sortieren(Kartenmenge);
  Wenn weniger als zwei Karten vorhanden, dann fertig;
  sonst
  wähle eine Karte aus der unsortierten Menge
  (als "Trennelement")
  und lege sie auf den Tisch;
  lege der Reihe nach
  alle Karten mit einem größeren Wert rechts
  und alle Karten mit einem kleineren Wert links
  neben die ausgewählte Karte
  und lege alle Karten mit demselben Wert
  auf die ausgewählte Karte;
  nenne die Teilhaufen KL (für "kleinere"),
  GL (für "gleich große") und
  GR (für "größere") Karten;
  führe das Verfahren
  Sortieren(KL) und
  Sortieren(GR)
  durch und füge die Karten aus GL
  zwischen dem Ergebnis von Sortieren(KL)
  und Sortieren(GR) ein
Ende Sortieren.
```

```

Heron(a)
  Hilfsvariable: x, y, xneu, yneu;
  (* Vereinbarung von lokalen Hilfsvariablen *)
  x:=a; y:=1;      (* := Wertzuweisung *)
  Solange |x^2 - a| > 0.000001 tue folgendes:
    [ xneu := (x+y)/2; (* Die eckigen Klammern *)
      yneu := a/xneu; (* legen den Gueltigkeits- *)
      x := xneu;      (* bereich der Solange- *)
      y := yneu ];   (* Kontrollstruktur fest. *)
  Rueckgabe(x)      (* x wird als Funktions- *)
Ende.               (* wert zurueckgegeben. *)

```

```

1: Heron[a_] :=
2:   Module[{x=a, y=1, xneu, yneu},
3:     While[Abs[x^2-a] > 0.000001,
4:       xneu = (x+y)/2;
5:       yneu = a/xneu;
6:       x = xneu;
7:       y = yneu ];
8:     Return[x] ]

```

```

heron(a) :=
  block([x : a],
    while abs(a-x*x) > 0.000001 do x : (x+a/x)/2,
    x);

```

```

1: EuklidSubtraktionsform(a, b)
2:   Solange a und b beide von Null verschieden sind,
3:     fuehre folgendes aus:
4:     Wenn a > b, so ersetze a durch a-b,
5:     sonst ersetze b durch b-a.
6:   Die uebrig bleibende, von Null verschiedene ganze
7:   Zahl ist der gesuchte groesste gemeinsame
8:   Teiler GGT(a, b).

```

```

1: EuklidSub[a0_, b0_] :=
2:   Module[{a=a0, b=b0},
3:     While[Not[ a*b == 0],
4:       (* solange a und b beide
5:         von Null verschieden sind *)
6:       Print[a, " ", b];
7:       If[a >= b, a = a-b, b = b-a ] ];
8:     Return[a+b] (* Jetzt ist einer der
9:       Summanden gleich Null *) ]

```

```

EuklidDiv[a0_, b0_] :=
Module[{a=a0, b=b0},
  While[Not[ a*b == 0],
    Print[a, " ", b];
    If[a >= b, a = Mod[a, b], b = Mod[b,a] ];
  Return[a+b] (* Einer der Summanden ist Null *) ]

```

```

1: EuklidSubRek[a_, b_] :=
2:   (Print[a, " ", b];
3:   Which[a == 0, b,
4:         b == 0, a,
5:         a >= b, EuklidSubRek[a-b, b],
6:         a < b, EuklidSubRek[a, b-a] ] )

```

```

EuklidDivRek[a_, b_] :=
(Print[a, " ", b];
Which[a == 0, b,
      b == 0, a,
      a >= b, EuklidDivRek[Mod[a,b], b],
      a < b, EuklidDivRek[a, Mod[b,a]] ] )

```

```

EuklidReg[a_, 0] = a;
EuklidReg[a_, b_] := EuklidReg[b, Mod[a, b]];

```

```

euclid_div(a, b) :=
block([x : a, y : b],
  while not(x*y = 0) do
    if x > y then x : mod(x, y) else y : mod(y, x),
  return(x+y) );

```

```

Eratosthenes(UpperLimit) :=
/* etwa wie in BYTE - nur richtig */
block([A, i, k],
  A : make_array(fixnum, UpperLimit+1),
  for i : 0 thru UpperLimit do (A[i] : i),
  A[1] : 0,
  i : 2,
  while i*i <= UpperLimit do
    (k : i+i,
     while k <= UpperLimit do
       (A[k] : 0,
        k : k+i),
      i : i+1),
  delete(0, listarray(A) );

```

```

nexts[s_] := r * Sqrt[2 - 2*Sqrt[1 - (s/(2*r))^2]];

```

```

s[n_] := Nest[nexts, s3, Log[2, n/3]];
S[n_] := s[n] / Sqrt[1 - (s[n]/(2*r))^2];
u[n_] := n * s[n];
U[n_] := n * S[n];

```

```

TableForm[
  Table[
    {n, 3*2^n, N[u[3*2^n]/(2*r)], N[U[3*2^n]/(2*r)]},
    {n, 0, 11} ] ]

```

```

Pi_Archimedes_Wolff(steps) :=
  block([r:1, se, su, ue, uu, i, n:3],
    se : sqrt(3), /* initial values */
    ue : 3 * se, /* for the "triangle"-polygon */
    su : 2 * sqrt(3),
    uu : 3 * su,
    printf(true, "~2d ~10d ~13, 10h ~13, 10h ~43,
      40h ~%", 0, n, ue/2, uu/2, se*se),
    for i : 1 step 1 thru steps do
      (n : n * 2,
        se : r*sqrt(2-2*sqrt(1-(se/(2*r))*(se/(2*r))))),
        ue : n * se,
        su : se / sqrt(1 - (se/(2*r)) * (se/(2*r)) ),
        uu : n * su,
        printf(true, "~2d ~10d ~13,10h ~13,10h ~43,
          40h ~%", i, n, ue/2, uu/2, se*se) ),
      bfloat((ue/2+uu/2)/2) );

```

```

GoldbachZerlegungen(n) :=
  block([test : 2, G : [] ],
    while 2 * test <= n do
      (if primep(n - test)
        then G : append(G, [[test, n - test]]),
        test : next_prime(test)),
      G );

```

```

GoldbachVermutungGegenbeispiel(start) :=
  block([i : start, gefunden : false],
    while not gefunden do
      (if is(GoldbachZerlegungen(i) = [])
        then return(i),
        i : i+2) );

```

```

Stammbruch[a_, b_] :=
Module[{x, n, t},
  n=1; x=a/b; t={Floor[x]}; x=x-Floor[x];
  While[x>0,
    n=n+1;
    If[x>=(1/n), x=x-1/n; t=Append[t,1/n] ];
  Return[t] ]

```

```

StammbruchEffizienter[a_, b_] :=
Module[{x, n, t},
  x=a/b; t={Floor[x]}; x=x-Floor[x];
  While[x>0,
    n=Ceiling[1/x];
    x=x-1/n;
    t=Append[t,1/n] ];
  Return[t] ]

```

```

f(n) := if n = 1 then 1 else n*f(n-1)

```

```

fib[n_] := Which[n==0, 0,
  n==1, 1,
  n>1, fib[n-1]+fib[n-2] ]

```

```

fibit[n_] :=
Module[{f0=0, f1=1, f2=1, i=0},
  While[i<n, (i=i+1; f0=f1; f1=f2; f2=f0+f1)];
  Return[f0] ]

```

```

hanoi[n_, start_, hilf_, ziel_] :=
If[ n==1, {{start, ziel}},
  Join[hanoi[n-1, start, ziel, hilf],
    {{start, ziel}},
    hanoi[n-1, hilf, start, ziel]] ]

```

```

kleiner[TE_, L_] :=
Which[
  L=={}, {},
  First[L] < TE,
    Prepend[kleiner[TE, Drop[L, 1]], First[L] ],
  First[L] >= TE, kleiner[TE, Drop[L, 1]] ]

```

```

gleich[TE_, L_] :=
Which[
  L=={}, {},
  First[L] == TE,
    Prepend[gleich[TE, Drop[L, 1]], First[L] ],
  First[L] != TE, gleich[TE, Drop[L, 1]] ]

```

```

groesser[TE_, L_] :=
  Which[
    L=={}, {},
    First[L] > TE,
      Prepend[groesser[TE, Drop[L, 1]], First[L] ],
    First[L] <= TE, groesser[TE, Drop[L, 1]] ]

quicksort[L_] :=
  If[L=={}, {},
    Join[quicksort[kleiner[First[L], L]],
      gleich[First[L], L],
      quicksort[groesser[First[L], L]] ]]

sep[L_, TE_] := (* fuer separiere *)
  Module[{L1=L, KL={}, GL={}, GR={} },
    While[L1 != {}, (* != ... ungleich *)
      Which[
        First[L1] < TE, AppendTo[KL, First[L1]],
        First[L1]== TE, AppendTo[GL, First[L1]],
        First[L1] > TE, AppendTo[GR, First[L1]] ];
      L1 = Rest[L1] ];
    Return[List[KL, GL, GR]] ]

qs[L_] := (* quicksort unter Verwendung von sep *)
  If[L=={}, {},
    Module[{S=sep[L, First[L]], KL, GL, GR},
      KL=First[S]; GL=First[Rest[S]]; GR=Last[S];
      Return[Join[qs[KL], GL, qs[GR]] ] ] ]

Wurzel[Baum_] := First[Baum]
Folgebaeume[Baum_] := Rest[Baum]

ts[B_] := ts1[Wurzel[B], Folgebaeume[B]]
(* Tiefensuche *)
ts1[W_, BB_] :=
  (Print[W];
  If[Not[BB=={}],
    ts1[Wurzel[First[BB]],
      Join[Folgebaeume[First[BB]], Rest[BB]] ] ] )

tsf[B_] :=
  If[B=={}, {},
    Prepend[
      Apply[Join, Map[tsf, Folgebaeume[B]]],
      Wurzel[B] ] ]

```

```

bs[B_] := bs1[Wurzel[B], Folgebaeume[B]]
(* Breitensuche *)
bs1[W_, BB_] :=
(Print[W];
If[Not[BB=={}],
bs1[Wurzel[First[BB]],
Join[Rest[BB],
Folgebaeume[First[BB]] ] ] ] )

bsf[B_] := bsf1[Wurzel[B], Folgebaeume[B]]
bsf1[W_, BB_] :=
If[BB=={}, {W},
Prepend[
bsf1[Wurzel[First[BB]],
Join[Rest[BB], Rest[First[BB]]] ],
W ] ]

Warenkorb = {{a, 40, 700}, {b, 100, 1500},
{c, 80, 900}, {d, 50, 700},
{e, 120, 1700}, {f, 130, 2000},
{g, 30, 500} }

Name[G_] := First[G] (* G: Einzel-Gut *)
Wert[G_] := First[Rest[G]]
Gewicht[G_] := Last[G]
Namen[Bag_] := Map[Name, Bag] (* Bag: Teilmenge der
Gueter *)

Werte[Bag_] := Map[Wert, Bag]
Gesamtwert[Bag_] := Apply[Plus, Werte[Bag]]
Gewichte[Bag_] := Map[Gewicht, Bag]
Gesamtgewicht[Bag_] := Apply[Plus, Gewichte[Bag]]

Optimum[B1_, B2_] :=
If[Gesamtwert[B1] >= Gesamtwert[B2], B1, B2]

Rucksack[W_, L_] :=
(* W: Waren; L: Gewichts-Limit *)
Module[{G1, GR, W1, WR},
(* Print[Namen[W], " ", L]; *)
If[W == {}, {},
( G1 = Gewicht[First[W]];
GR = Gesamtgewicht[Rest[W]];
W1 = Wert[First[W]];
WR = Gesamtwert[Rest[W]];
Which[
G1 <= L, Optimum[
Prepend[Rucksack[Rest[W], L-G1],
First[W]],
Rucksack[Rest[W], L] ],
True, Rucksack[Rest[W], L] ] ) ] ]

```

```

damen(n) :=
(Position : make_array(fixnum, n+1),
 fillarray(Position, makelist(1, j, 0, n+1)),
 ZL_frei : make_array(fixnum, n+1),
 fillarray(ZL_frei, makelist(1, j, 0, n+1)),
 HD_frei : make_array(fixnum, 2*(n+1)),
 fillarray(HD_frei, makelist(1, j, 0, 2*(n+1))),
 ND_frei : make_array(fixnum, 2*(n+1)),
 fillarray(ND_frei, makelist(1, j, 0, 2*(n+1))),
 anzahl_loesungen : 0,
 plaziere_damen_ab_spalte(1, n),
 anzahl_loesungen
);

plaziere_damen_ab_spalte(s, n) :=
for z : 1 thru n do
  (if (ZL_frei[z]=1 and
      HD_frei[z-s+n]=1 and
      ND_frei[s+z]=1)
   then
    (Position[s]:z,
     ZL_frei[z]:0,
     HD_frei[z-s+n]:0,
     ND_frei[s+z]:0,
     if s<n then plaziere_damen_ab_spalte(s+1, n)
     else
      (anzahl_loesungen : anzahl_loesungen+1,
       print("Loesung: ",
            rest(listarray(Position), 1) ) ),
      ZL_frei[z]:1, /* Freigabe für die Suche */
      HD_frei[z-s+n]:1, /* nach weiteren Lösungen */
      ND_frei[s+z]:1 ),
     anzahl_loesungen
   );

vollstaendiger_Satz() :=
block([sammler_array, r, i :0 ],
 make_random_state(true),
 sammler_array : make_array(fixnum, 7),
 fillarray(sammler_array, makelist(0, j, 0, 6)),
 /* den sammler_array mit Nullen auffuellen */
 while
  is(apply("*",
          rest(listarray(sammler_array))) = 0)
 do (i : i+1,
     r : random(6)+1,
     sammler_array[r] : sammler_array[r]+1,
     if verbose then print(r) ),
 return([i, rest(listarray(sammler_array))] ) );

```



```

Ziegenproblem(AnzahlDerVersuche) :=
block(wert_tuer : 0, offen_tuer : 0,
      wahl1 : 0, wahl2 : 0,
      summe1 : 0, summe2 : 0,
make_random_state(true),
for i : 1 thru AnzahlDerVersuche do
  (wert_tuer : random(3)+1,
   wahl1 : random(3)+1,
   offen_tuer : random(3)+1,
   while ( is(offen_tuer = wert_tuer) or
           is(offen_tuer = wahl1) )
     do offen_tuer : random(3)+1,
   wahl2 :
     first(
       listify(
         setdifference({1,2,3},{wahl1, offen_tuer}))),
   if is(wahl1 = wert_tuer) then summe1 : summe1+1,
   if is(wahl2 = wert_tuer) then summe2 : summe2+1,
   if verbose then
     print(i," ", wert_tuer, " ", wahl1, " ",
           offen_tuer, " ", wahl2, " ",
           summe1, " ", summe2) ),
return([summe1, summe2]) )

```

```

fib(n) :=
  if n<=1 then n else fib(n-1)+fib(n-2)

```

```

fib_it(n) :=
  block([i : 0, f0 : 0, f1 : 1, f2 : 1],
        while i < n do
          (i : i+1, f0 : f1, f1 : f2, f2 : f1 + f0),
          f0 )

```

```

spot[a_, n_] := (* schnelles Potenzieren *)
  Which[
    n==0, 1,
    Mod[n, 2]==0, spot[a^2, n/2],
    True, a*spot[a, n-1] ]

```

```

T[n_] :=
  Which[
    n==0, 0,
    Mod[n, 2]==0, T[n/2] + 1,
    True, T[n-1] + 1]

```

```

Basis[n_, b_] :=
  If[n == 0,
    {},
    Append[Basis[Quotient[n, b], b], Mod[n, b] ] ]

```

```
FOR X = 0.95 TO 1 STEP 0.01
PRINT X
NEXT X
```

```
Program integer_arithmetik_beispiel;
var a, b: integer;
begin
  a := 32767;
  b := a + 1;
  writeln(a);
  writeln(b)
end.
```

```
1: spot[a_, n_] := (* schnelles Potenzieren *)
2:   Which[
3:     n==0, 1,
4:     Mod[n, 2]==0, spot[a^2, n/2],
5:     True, a*spot[a, n-1] ]
```

```
aegyptische_Multiplikation_iterativ(a,b) :=
  block([a1:a, b1:b, c:0],

    while a1 > 1 do
      (if verbose then print(a1, " ", b1, " ", c),
       if mod(a1, 2)=0
         then (a1 : a1/2, b1 : b1*2)
         else (a1 : a1-1, c : c+b1) ),
       if verbose then print(a1, " ", b1, " ", c),
       return(b1+c) )
```

```
24:   CLC      (CLear Carry flag)
173:  LDA      (LoaD Accumulator)
109:  ADC      (ADd to aCcumulator)
141:  STA      (STore Accumulator)
96:   RTS      (ReTurn from Subroutine)
```

```
CLC      lösche den Überlauf-Speicher
LDA 850  lade den Inhalt von Zelle 850 in den
          Akkumulator
ADC 851  addiere den Inhalt von Zelle 851 zum
          Akkumulator
STA 852  speichere den Akkumulatorinhalt in Zelle 852
RTS      springe an die Stelle zurück, an der sich
          der „Computer“ vor Ausführung dieser
          Additions-Routine befunden hat
```

```

1: kmw(0, _, []).
2: kmw(N, [A1 | AT], [A1 | XT]) if
3:   N > 0,
4:   N1 = N-1 and
5:   kmw(N1, [A1 | AT], XT).
6: kmw(N, [_ | AT], X) if
7:   N > 0,
8:   kmw(N, AT, X).

```

```

Selektion(P, K) :=
  (* P: Ausgangs-Population,
     K: Fitness-Kriterium *)
  Erzeuge auf der Basis des Kriteriums K aus P eine
  neue Population P'.
  (Selektionsmethode: z.B. der direkte Vergleich -
  „Duell“).
  Ergebnis: Die so entstandene neue Population P'.

```

```

Crossover(P, CW) :=
  (* P: Ausgangs-Population,
     CW: Rekombinations- bzw.
        Crossoverwahrscheinlichkeit *)
  Führe eine Rekombination der Erbanlagen auf der
  Basis der jeweiligen „Rekombinationswahrschein-
  lichkeit“ CW durch. Die Population P der „Eltern“
  wird durch die jeweilige Population P' der Nach-
  kommen ersetzt.
  Ergebnis: Die so entstandene Generation P' der
  Nachkommen.

```

```

Mutation(P, MW) :=
  (* P: Ausgangs-Population,
     MW: Mutationswahrscheinlichkeit *)
  Mutiere die Erbanlagen der Individuen aus P auf der
  Basis der gegebenen Mutationswahrscheinlichkeit MW.
  Ergebnis: Die auf diese Weise mit einem neuen Satz
  von Erbanlagen ausgestattete Population.

```

```

EvolutinaererAlgorithmus(P, K, CW, MW, S);
  (* P: Ausgangspopulation
     K: Fitness-Kriterium
     CW: Rekombinationswahrscheinlichkeit(en)
     MW: Mutationswahrscheinlichkeit(en)
     S: Stop-Kriterium *)
  Wiederhole
    P := Selektion(P, K);
    P := Crossover(P, CW);
    P := Mutation(P, MW);
  bis das Stop-Kriterium S erfüllt ist.
  Ergebnis: Die neue Population P.

```

```

StaedteListe = { {1, 7}, {2, 3}, {2, 12}, {3, 9},
  {5, 1}, {5, 12}, {7, 5}, {8, 2}, {8, 10}, {9, 6},
  {10, 1}, {10, 12}, {11, 9}, {12, 4}, {12, 11} }

InitialPopulation =
  {{8, 6, 12, 7, 13, 4, 1, 10, 5, 14, 15, 2, 11, 9, 3},
  {11, 2, 9, 10, 3, 8, 14, 12, 13, 1, 4, 6, 5, 15, 7},
  {13, 11, 12, 7, 4, 1, 6, 15, 5, 8, 2, 3, 10, 9, 14},
  ...
  {7, 15, 5, 14, 4, 1, 9, 11, 2, 10, 8, 3, 6, 12, 13},
  {10, 13, 6, 9, 4, 2, 7, 3, 8, 5, 1, 12, 14, 11, 15},
  {8, 11, 9, 4, 5, 2, 6, 3, 7, 12, 10, 1, 13, 15, 14},
  {13, 11, 1, 12, 5, 2, 9, 14, 6, 7, 15, 3, 10, 4, 8},
  {11, 10, 3, 6, 12, 7, 5, 9, 15, 1, 13, 14, 2, 4, 8},
  {9, 13, 15, 7, 3, 12, 11, 8, 6, 14, 5, 1, 2, 4, 10},
  {3, 12, 5, 1, 10, 2, 4, 7, 11, 14, 8, 9, 13, 15, 6},
  {11, 15, 2, 5, 12, 14, 7, 8, 10, 3, 13, 6, 1, 9, 4},
  {15, 8, 5, 9, 13, 3, 6, 12, 14, 4, 11, 2, 1, 10, 7},
  {2, 9, 5, 8, 14, 1, 7, 13, 11, 6, 4, 12, 10, 15, 3},
  {10, 3, 8, 12, 2, 6, 11, 14, 7, 9, 1, 15, 5, 4, 13},
  {14, 4, 9, 13, 3, 11, 2, 12, 8, 1, 6, 7, 15, 10, 5},
  {6, 2, 8, 5, 15, 13, 3, 9, 10, 14, 7, 4, 1, 12, 11},
  {15, 11, 14, 13, 7, 1, 6, 8, 3, 4, 10, 2, 5, 9, 12},
  {6, 8, 9, 15, 7, 1, 5, 11, 4, 3, 10, 12, 13, 14, 2},
  {10, 12, 2, 14, 9, 6, 5, 1, 8, 7, 15, 11, 4, 13, 3},
  {13, 4, 8, 12, 10, 5, 3, 15, 7, 14, 2, 1, 6, 11, 9},
  {3, 14, 6, 7, 2, 1, 4, 10, 5, 13, 11, 12, 9, 15, 8},
  {1, 7, 6, 5, 3, 2, 4, 14, 13, 12, 8, 15, 9, 10, 11},
  {13, 6, 12, 11, 8, 9, 4, 7, 1, 2, 14, 3, 5, 10, 15},
  {3, 5, 4, 10, 9, 2, 14, 7, 6, 8, 12, 15, 13, 1, 11},
  {12, 8, 13, 5, 9, 1, 6, 14, 10, 11, 2, 7, 15, 3, 4}}

Distanz[S1_, S2_] :=
  (* Abstand zwischen den Staedten S1 und S2 *)
  Sqrt[(S1[[1]]-S2[[1]])^2 + (S1[[2]]-S2[[2]])^2] //N

Kosten[Rundreise_] :=
  (* Kosten der Rundreise bezueglich der
  (globalen) StaedteListe *)
  (Sum[Distanz[StaedteListe[[Rundreise[[i]] ]],
    StaedteListe[[Rundreise[[i+1]] ]],
    {i, 1, Length[Rundreise]-1} ]
  + Distanz[StaedteListe[[Last[Rundreise]]],
    StaedteListe[[First[Rundreise]]]]) //N

OptimaleLoesung[Population_] :=
  Module[{KL, OptimalesElement, PosOpt},
    (* KL: Kosten-Liste
    PosOpt: Position optimales Elements *)
    KL = Map[Kosten, Population];
    OptimalesElement = Min[KL];
    PosOpt = First[
      First[Position[KL, OptimalesElement]]];
    Return[Population[[PosOpt]] ]
  ]

```

```

Selektion[Pop_] :=
Module[{NeuPop={OptimaleLoesung[Pop]}},
  (* Diese Initialisierung dient nur dazu, den
  Selektionsdruck zu erhoehen *)
For[j=1, j<Length[Pop], j=j+1,
  r1 = Random[Integer, {1, Length[Pop]} ];
  r2 = Random[Integer, {1, Length[Pop]} ];
  (* Zwei Zufallszahlen werden ausgewählt *)
If[Kosten[Pop[[r1]]] <= Kosten[Pop[[r2]]],
  NeuPop = Append[NeuPop, Pop[[r1]]],
  NeuPop = Append[NeuPop, Pop[[r2]]] ] ];
  (* Die beiden zufällig ausgewählten
  Lösungsvorschläge werden verglichen
  und der mit der kürzeren Tour
  wird ausgewählt, d.h. zu NeuPop
  hinzugefügt *)
Return[NeuPop] ]

```

```

Crossover[Pop_, CW_] :=
Module[{NeuPop={},
  Schnitt1, Schnitt2, Segment1, Segment2,
  kind1, kind2 },
For[j=1, j<Length[Pop], j=j+2,
  elt1 = Pop[[j]];
  elt2 = Pop[[j+1]];
  (* Das Elternpaar wird aus der Population
  ausgewählt *)
If[Random[Real] < CW,
  Schnitt1 = Random[Integer, {1, Length[elt1]}];
  Schnitt2 = Random[Integer, {Schnitt1,
  Length[elt1]}];
  (* Ein Segment wird zufällig ausgewählt *)
  Segment1 = Take[elt1, {Schnitt1, Schnitt2}];
  Segment2 = Take[elt2, {Schnitt1, Schnitt2}];
  (* Diese Segmente werden bei den Eltern
  ausgeschnitten *)
  kind1={}; kind2={};
  (* Die Kinder werden initialisiert *)
For[i=1, i<=Length[elt2], i=i+1,
  If[FreeQ[Segment1, elt2[[i]]],
    kind1 = Append[kind1, elt2[[i]] ] ];
  If[FreeQ[Segment2, elt1[[i]]],
    kind2 = Append[kind2, elt1[[i]] ] ];
  (* Alle Werte des elt2-Segments werden
  bei elt1 geloescht.
  Alle Werte des elt1-Segments werden
  bei elt2 geloescht.
  Die uebrigbleibenden Listen sind
  kind1 und kind2 .
  Dies kann leider nicht mit der
  Funktion „Complement“ gemacht
  werden, da Complement die
  Ausgabeliste sortiert *)
  kind1 = Flatten[
    Insert[kind1, Segment1, Schnitt1]];
  kind2 = Flatten[
    Insert[kind2, Segment2, Schnitt1]];

```

```

    (* Die Segmente der Eltern werden bei kind1
       und kind2 an ihren urspruenglichen
       Positionen wieder eingesetzt. *)
    NeuPop = Join[NeuPop, {kind1}, {kind2}],
    (* Die Kinder werden in die neue Population
       eingefuegt *)
    NeuPop = Join[NeuPop, {elt1}, {elt2}] ] ];
    (* Falls nicht gepaart wurde, werden die
       Eltern unveraendert uebernommen *)
Return[NeuPop] ];

```

```

Mutation[Population_, MW_] :=
Module[{Pop=Population, r1, r2, Individuum,
        Hilfsvariable},
For[i=1, i<=Length[Pop], i=i+1,
If[Random[Real] < MW,
    (* Der Zufall hat entschieden, dass das
       Element Nr. i mutiert wird *)
    Individuum = Pop[[i]];
    r1 = Random[
        Integer, {1, Length[Individuum]}];
    r2 = Random[
        Integer, {1, Length[Individuum]}];
    (* Zwei Zufallszahlen werden ausgelost *)
    Hilfsvariable = Individuum[[r1]];
    Individuum[[r1]] = Individuum[[r2]];
    Individuum[[r2]] = Hilfsvariable;
    (* Die Städte an den Positionen r1 und r2
       werden ausgetauscht *)
    Pop[[i]] = Individuum ] ];
Return[Pop]

```

```

TravelingSalesman[CW_, MW_, MaxGen_] :=
(* Der Modul verwendet die globalen Variablen
   StaedteListe und InitialPopulation;
   die formalen Parameter haben folgende Bedeutung:
   CW: Crossoverwahrscheinlichkeit
   MW: Mutationswahrscheinlichkeit
   MaxGen: maximale Anzahl an Generationen *)
Module[{P = InitialPopulation, BL},
For[n=1, n<=MaxGen, n=n+1,
    P = Selektion[P];
    P = Crossover[P, CW];
    P = Mutation[P, MW];
    BL = OptimaleLoesung[P];
    Print[n, ": ", BL, " ", Kosten[BL]] ];
Return[P] ]

```

```

GewMat = Sum[Table[ms[[i,j]] * ms[[i,k]],
  {j, Length[ms[[1]]]},
  {k, Length[ms[[1]]]}],
  {i, 1, Length[ms]} ];
(* ms ist der Mustersatz, ms[[5,3]] greift
z.B. auf das dritte Element des fünften
Musters zu *)
For[i=1, i<=Length[ms[[1]]], i=i+1, GewMat[[i,i]]=0];
(* Die Gewichte w[[i,i]] werden auf Null gesetzt *)

```

```

Mustererkennung[Eingabemuster_, Block_] :=
Module[{M = Eingabemuster, B = Block, Zustandalt},
  Zustandalt = M;
  ListDensityPlot[Reverse[Partition[Zustandalt, B]]];
  (* Das Muster wird in seinem derzeitigen Zustand
auf dem Bildschirm, geteilt in Blöcke der Länge
B, ausgegeben.*)
  Zustandneu =
  Table[
    Signum[
      Sum[GewMat[[i,j]] * Zustandalt[[j]],
        {j, 1, Length[M]}]],
    {i, 1, Length[M]} ];
  (* Entsprechend der Aktivierungsfunktion Signum wird
der neue Netzzustand berechnet. *)
  While[Not[Zustandalt = Zustandneu],
    Zustandalt = Zustandneu;
    ListDensityPlot[
      Reverse[Partition[Zustandneu, B]] ];
    Zustandneu =
    Table[
      Signum[
        Sum[GewMat[[i,j]] * Zustandalt[[j]],
          {j, 1, Length[M]}]],
        {i, 1, Length[M]} ] ]
    (* Während alter und neuer Netzzustand nicht
übereinstimmen, wird der neue Netzzustand zum
alten und der Prozess beginnt wieder von
vorn *)
  Return[Zustandneu] ];

```

```

Signum[x_] := If[x >= 0, 1, -1];

```

```

TSPNN[SL_, Durchlaeufe_, Lernrate_] :=
Module[{Sz, Nz, Nb, Signal, AbstandsL, MinAbst,
  ErrZent},
  Sz = Length[SL]; (* Anzahl der Staedte *)
  Nz = 3*Sz; (* Anzahl der Neuronen *)
  Nb = Table[{N[2*Sin[i*360/Nz Degree]]+5,
    N[2*Cos[i*360/Nz Degree]]+5}, {i, Nz}];
  (* Startanordnung des Neuronenbandes (Kreis) *)
  For[j=0, j <= Durchlaeufe, j=j+1,
    If[Mod[j, 200] == 0, GraphikModul[SL, Nb] ];
    Signal = Random[Integer, {1, Sz}];

```

```

AbstandsL =
  Table[N[Sqrt[(SL[[Signal, 1]] - Nb[[i, 1]])^2+
              (SL[[Signal, 2]] - Nb[[i, 2]])^2]],
        {i, Nz}];
(* Abstandsliste der Neuronen zum Signal *)
MinAbst = Min[AbstandsL];
ErrZent =
  First[First[Position[AbstandsL, MinAbst]]];
(* Neuron mit dem kleinsten Abstand zum Signal *)
Nb =
  Nb +
  Table[
    Lernrate
    * N[Exp[-((Min[Abs[ErrZent-i],
                  Abs[ErrZent + Abs[Nz-i]] ])^2) /
          (2 * (50 * (0.02^(j/Durchlaeufer)) ^2) ] ]
    * (SL[[Signal]] - Nb[[i]]),
    {i, Nz}
  ]
  (* Berechnung der Positionsveränderung der
    Neuronen *)
];

```

```

GraphikModul[Stl_, Neub_] :=
Module[{Staedte, Abschluss, Ad1, Ad2},
  Staedte = Table[Point[Stl[[i]],{i, Length[Stl]}];
  Abschluss = Append[Neub,Neub[[1]]];
  Ad1 = ListPlot[Abschluss, PlotJoined->True];
  Ad2 = Show[Ad1,Graphics[{PointSize[0.01],Staedte}]]]

```